



| | | | |
|---------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------|-------------------|
| ESLABON PINZA | | UNIDADES: mm | CANTIDAD: 2 |
| ITEM | DESIGNACION Y OBSERVACIONES | DIMENSIONES | MATERIAL: ABS |
|  | FUNDACIÓN UNIVERSIDAD DE AMÉRICA FACULTAD DE INGENIERIAS Programa de Ingeniería Mecánica | | |
| DISEÑO DE UN BRAZO ROBÓTICO PARA EL LABORATORIO DE AUTOMATIZACIÓN | | | |
| ESLABON PINZA | | | |
| ELABORADO POR: NICOLÁS ALVARADO C. - EDUARDO GUALTEROS | | | FECHA: 15/03/2019 |
|  | ESCALA: 2:1 | PLANO N°: 12 | REVISO: |